

3Di起源

- 台夫特科技大學教授Guus Stelling (2009)：『開放資料前，我們有模式，但是沒資料；開放資料後，我們有很多資料，但是沒有模式可以處理這麼多資料……』
- 2009年起，與荷蘭商青蛙科技、水務局及Deltares共同研發3Di，為因應
 - 巨量資料 (高解析度地形[LiDAR DEM])
 - IoT資料
 - 加強民眾溝通
- Guus Stelling 曾開發的軟體：
 - Sobek模式
 - Delft3D三維水理模式
 - Rebisim水文模式



Prof Guus Stelling, TU Delft

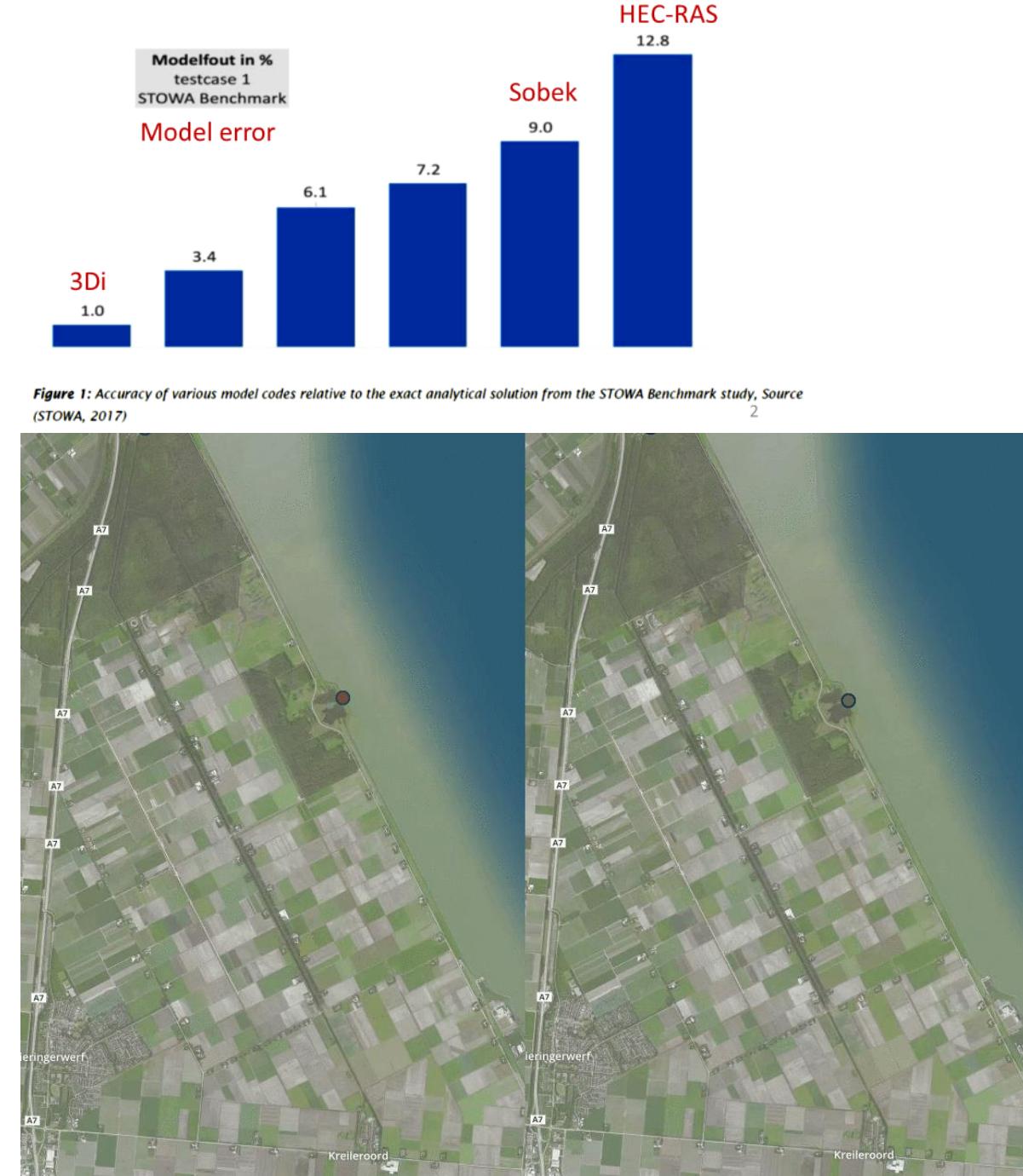


3Di Consortium 2009年成立



3Di 特色

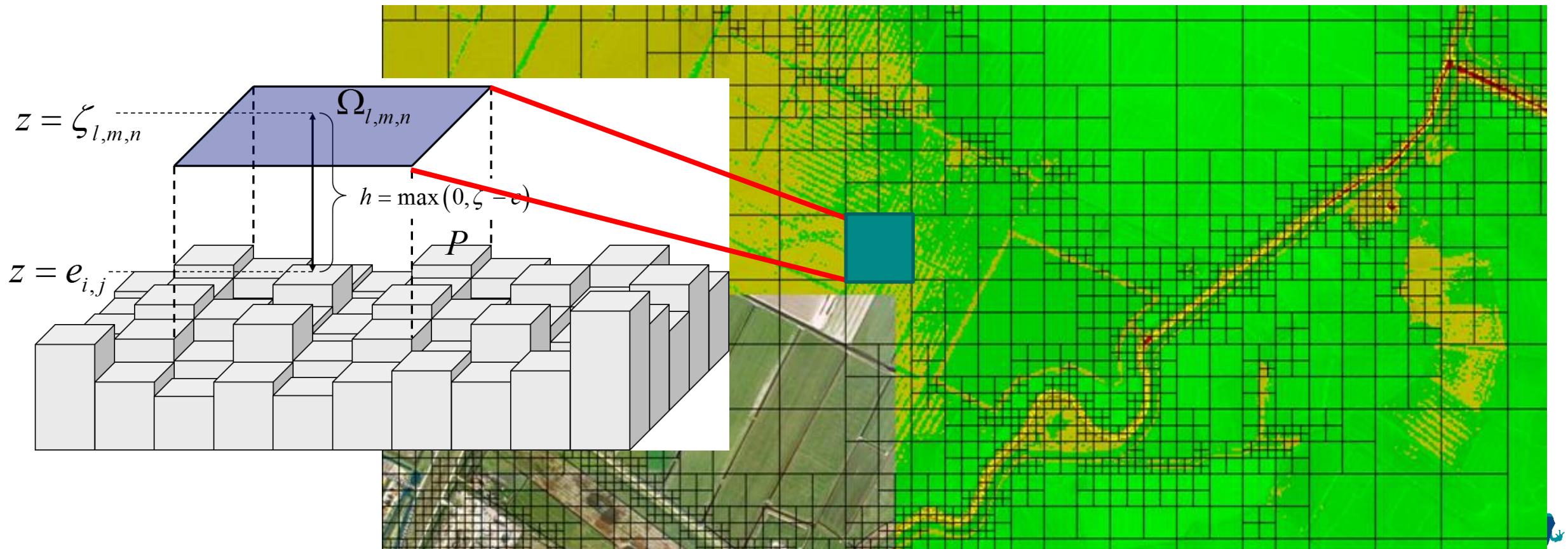
- › 快速
 - › 20x-1000x 加速
 - › 數秒鐘可完成一小時模擬
- › 準確
 - › 1% 模式誤差 (STOWA 2017)
 - › 1m高解析度
- › 視覺互動
 - › 任何時間、地點、裝置皆可操作
 - › 變更條件不中斷模擬：地形、下水道、抽水機、沙包、入滲、粗糙度等





3Di – 理論 四分數法與子網格法

•Paper: *Quadtree flood simulations with sub-grid digital elevation models* 2012; ICE Publishing; Guus S. Stelling



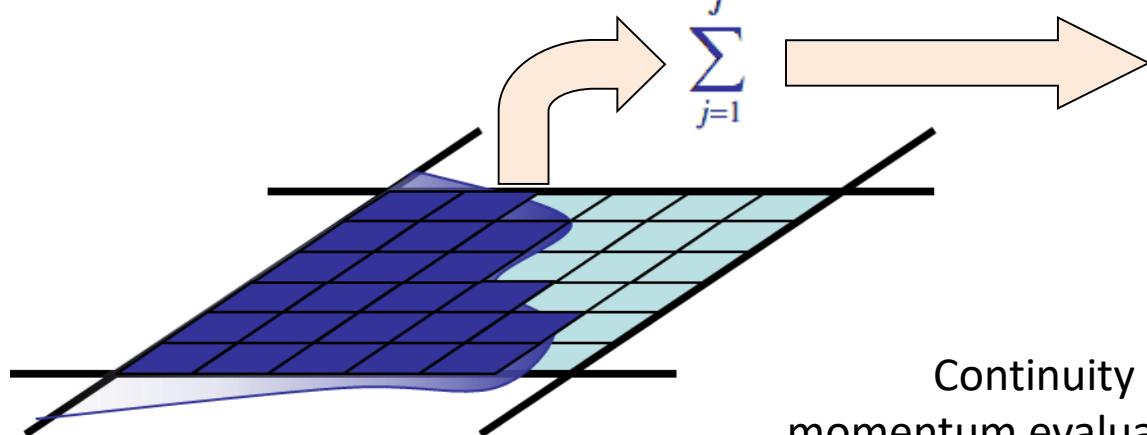


二維網格計算

動量方程式:

$$\frac{DU}{Dt} + g \frac{\partial \zeta}{\partial x} + cf \frac{U \|U\|}{h} = 0$$

$$\frac{DU}{Dt} + g \frac{\partial \zeta}{\partial x} + g \frac{U \|U\|}{\Omega^2} = 0, \Omega = \sqrt{\frac{gh}{cf}}$$



Continuity and
momentum evaluated
on quadtree cells:

$$\Omega = \frac{\sum_{j=1}^J h_j \Omega_j}{\sum_{j=1}^J h_j}$$

利用子網格修正底床減應力

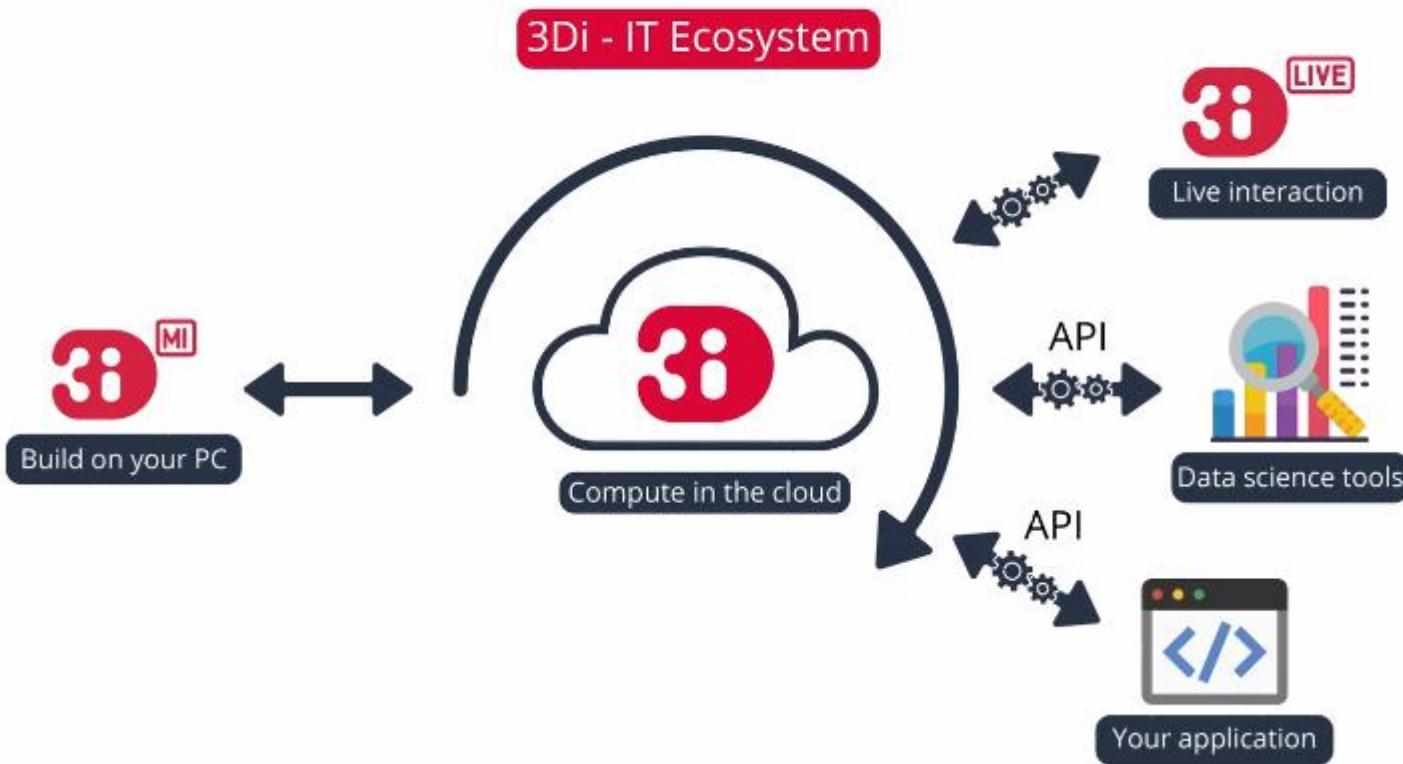
Define friction in terms of
conveyance velocity Ω

$$\|U\| = \frac{\sum_{j=1}^J h_j \|u_j\|}{\sum_{j=1}^J h_j},$$

不同水位，對應
不同粗糙度，趨
近於現實情況



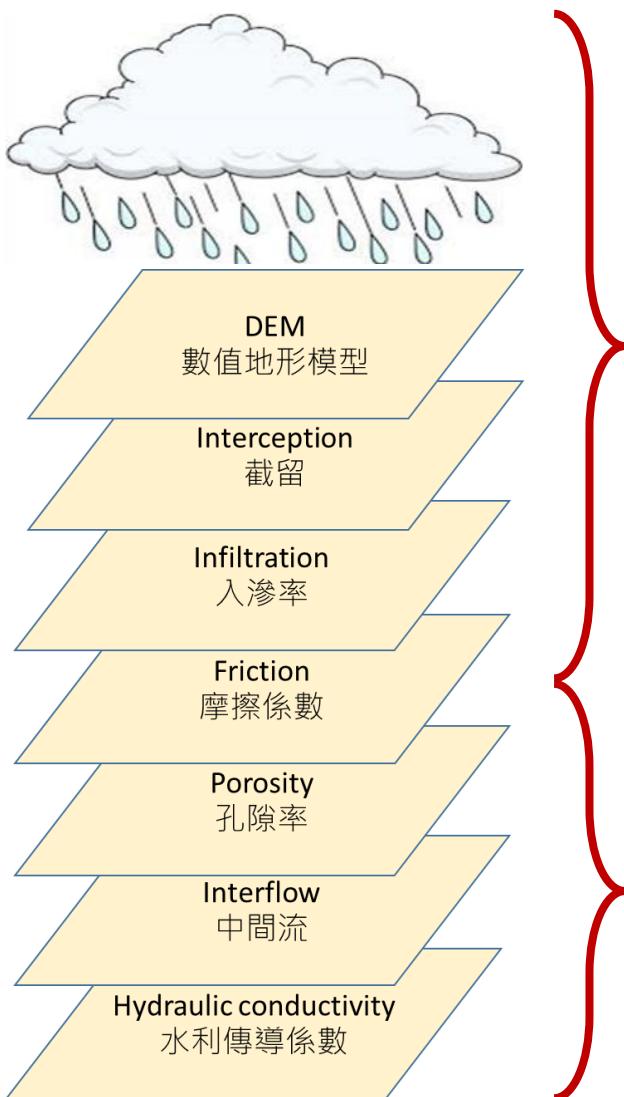
API輸入與輸出



- 介接自己的觀測資料
 - 水位、水深
 - QPE (雷達定量降雨觀測)
 - QPF (雷達定量降雨預測)
 - 其他
- 介接自己的模式
 - 地滑模式
 - 河道退縮模式、堤防安全模式
 - 橋墩沖刷
 - 其他
- 介接自己的網站與平台



3Di模式在集水區的應用設定



地表水模組



動力波模式，精確模擬漫地流

考慮

- 各網格不同的粗糙度
- 各網格的降雨量
- 各網格的損失量(入滲、截留)

地下水模組



地下水模式，精確模擬降雨事件後的伏流水





討論會現在可以這麼做

官方、民眾、專家

The image shows a group of people, including officials, citizens, and experts, gathered around a large touchscreen display. They are examining a 3D terrain model on the left and a map interface on the right. The map interface includes a profile view showing elevation changes, a legend for layers (Background, Foreground, Animation, Schematisation, Structures), and a timeline at the bottom right.

- 各種情境只要幾分鐘。
- 地形、粗糙度、管線、水工結構物皆可即時修改並模擬





3Di-1D2D動力淹水模組



